

宇宙戦略基金事業「共通環境整備費」を活用した研究開発環境の整備に係る提案募集※を昨年度実施し、応募された提案に対してステアリングボードにおける審議を行い、下記のとおり追加支援の対象を決定いたしました。

| 共通環境整備費による追加支援の内容                        |                                                  | 既存事業の内容                                                                   |
|------------------------------------------|--------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------|
| 代表機関名                                    | 提案名                                              | テーマ名（技術開発課題名）                                                             |
| 株式会社ニコン<br>(研究代表者：長坂 博之)                 | 金属3D積層による大型部品の<br>造形プロセス開発の加速                    | 宇宙輸送機の革新的な軽量・高性能化及び<br>コスト低減技術（将来ロケットへ搭載可能な<br>大型精密部品への金属3D積層技術の確立）       |
| 国立大学法人東京大学<br>(研究代表者：宮本 英昭)              | 低重力環境・共有実証基盤の整備                                  | SX研究開発拠点（月面開発のための<br>宇宙資源開発拠点（牽引型））                                       |
| 国立大学法人東海国立大学機構<br>名古屋大学<br>(研究代表者：笠原 次郎) | デトネーションエンジン・<br>宇宙推進工学革新研究のための共通環境整備             | SX研究開発拠点（デトネーションエンジン・<br>宇宙推進工学革新研究拠点形成（牽引型））                             |
| 国立大学法人京都大学<br>(研究代表者：野田 進)               | 超小型・高出力レーザによる<br>革新的衛星ライダー技術開発の加速のための<br>共通環境の整備 | 高出力レーザの宇宙適用による革新的衛星ライダー技術<br>（フォトリソグラフィ結晶レーザと固体結晶融合による<br>革新的衛星ライダー技術の開発） |
| 国立大学法人東京大学<br>(研究代表者：杉山 正和)              | 次世代宇宙用太陽電池パネルの<br>信頼性評価基盤                        | SX研究開発拠点（次世代宇宙用太陽光発電デバイスの<br>研究開発拠点（牽引型））                                 |

※昨年度実施した提案募集の募集要項

[https://fund.jaxa.jp/content/uploads/koboyoryo\\_rfp-1.pdf](https://fund.jaxa.jp/content/uploads/koboyoryo_rfp-1.pdf)

|    |                                          |
|----|------------------------------------------|
| 座長 | 石田 真康<br>一般社団法人 SPACETIDE 代表理事 兼 CEO     |
| 委員 | 木村 真一<br>東京理科大学 創域理工学部 電気電子情報工学科 教授      |
| 委員 | 神武 直彦<br>慶應義塾大学大学院 システムデザイン・マネジメント研究科 教授 |
| 委員 | 白坂 成功<br>慶應義塾大学大学院 システムデザイン・マネジメント研究科 教授 |
| 委員 | 角南 篤<br>公益財団法人笹川平和財団 理事長                 |

敬称略、座長を除き、委員は五十音順

利益相反マネジメント規程に則り、ステアリングボード構成員は、利益相反がある提案についての審査をしていない